**Objetivo:**

O objetivo é não interromper o loop, ou seja, usaremos o millis ao invés do delay. Esta função retorna o tempo em milissegundos desde quando o arduino foi ligado ou reiniciado. Desta forma, conseguimos verificar a quanto tempo nosso programa está em execução.

**Materiais:**

 A seguir será passada toda a lista de componentes e materiais que foi usado nesse projeto;

* Protoboard;
* Arduino uno;
* Cabo USB;
* Jumpers;
* 1 Led (vermelho);
* 1 resistor;

**Montagem:**

Conectamos a led na protoboard e fizemos as ligações para conectá-la ao Arduino.

Assim, ao executar o código, o led piscará.

**Código:**

* Primeiramente colocamos nosso código de configuração, para que nosso programa seja executado uma vez, também o local onde os pinos serão definidos;
* Em seguida entramos com o “loop”, ou seja, onde o código principal será executado repetidamente;
* Foi da seguinte forma: Se o nosso millis for de um tempo maior de 5000 (5 segundos), então o controle será “false”, vai ser um nível alto no pino 13, caso contrario nível LOW, que significa que o led será desligado;